

## TD 2 — Dérivées partielles, différentielle, opérateurs différentiels

**Exercice 1** Soit  $a \in \mathbb{R}^3$ . Soit  $f$  la fonction définie sur  $\mathbb{R}^3$  par  $f(x) = a \wedge x + 2x$ .

a) Déterminer les dérivées partielles de  $f$ .

b) Soit  $b \in \mathbb{R}^3$ . Exprimer la différentielle de  $f$  en  $b$ ,  $d_b f$ . Déterminer  $\ker d_b f$ .

**Exercice 2** Soit  $f$  une fonction de classe  $\mathcal{C}^1$  de  $\mathbb{R}^2$  dans  $\mathbb{R}$ .

a) On suppose que pour tout  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ , on a

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 0$$

Démontrer que  $f$  est constante.

b) On suppose que les fonctions  $\frac{\partial f}{\partial x}$  et  $\frac{\partial f}{\partial y}$  sont constantes. Montrer qu'il existe trois réels  $\alpha, \beta, \gamma$  tels que :

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, f(x, y) = \alpha + \beta x + \gamma y$$

**Exercice 3** Soit  $\varphi$  une fonction de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}$ , continûment dérivable. Soit  $f$  la fonction à deux variables définie par

$$f(x, y) = \varphi(x^2 + y^3 - 5)$$

Déterminer les dérivées partielles et la différentielle de  $f$  en un point quelconque  $(x, y)$ .

**Exercice 4** Pour les fonctions suivantes, déterminer, si cela a un sens, divergence, rotationnel, gradient.

–  $f(x, y, z) = x^2 + 3xy$

–  $f(x, y, z) = (2x, 3y, 4z)$

–  $f(x, y, z) = (3x^2 + yz, x^2 + yz \cos x, 3)$

–  $f(x, y, z) = (2x^2 + 5z, e^z, x^y)$

–  $f(x, y, z) = (x^2 + zx, yz, 3 + \sin(xy + z^2))$

**Exercice 5** Déterminer divergence et rotationnel, des fonctions suivantes définies sur  $\mathbb{R}^3$  par :

1.  $f(\vec{x}) = \alpha \vec{x}$  ( $\alpha$  étant un réel constant).

2.  $f(\vec{x}) = \frac{1}{\|\vec{x}\|} \vec{x}$

3.  $f(\vec{x}) = \vec{a} \wedge \vec{x}$  ( $\vec{a}$  étant un vecteur constant).

**Exercice 6** Soit  $\varphi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ . Soit

$$\vec{F}(x, y, z) = (\varphi(x + z), 0, 0)$$

Déterminer  $\overrightarrow{\text{rot}} \vec{F}$  et  $\text{div} \vec{F}$ .

**Exercice 7** Soit  $\vec{F}(x, y, z) = (x^2 + 3y, z^3 - 2y, 4x)$ . Parmi les écritures suivantes, certaines ont un sens. Lesquelles ? Pour celles-ci, évaluez-les.

1.  $\overrightarrow{\text{grad}} \vec{F}$

2.  $\overrightarrow{\text{rot}} \vec{F}$

3.  $\operatorname{div} \vec{F}$
4.  $\overrightarrow{\operatorname{grad}} \operatorname{div} \vec{F}$
5.  $\operatorname{div} \operatorname{div} \vec{F}$
6.  $\operatorname{div} \overrightarrow{\operatorname{rot}} \vec{F}$
7.  $\overrightarrow{\operatorname{rot}} \overrightarrow{\operatorname{rot}} \vec{F}$
8.  $\overrightarrow{\operatorname{rot}} \overrightarrow{\operatorname{grad}} \operatorname{div} \vec{F}$

**Exercice 8** Soit  $\vec{a}$  un vecteur constant et  $\vec{F}$  une fonction de  $\mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}^3$ , qui est  $\mathcal{C}^1$ . Exprimer  $\operatorname{div} (\vec{a} \wedge \vec{F})$  en fonction de  $\vec{a}$  et  $\overrightarrow{\operatorname{rot}} \vec{F}$ .

**Exercice 9** Soient  $\vec{a}$  et  $\vec{b}$  deux vecteurs constants de  $\mathbb{R}^3$ . On définit sur  $\mathbb{R}^3$  la fonction  $f$  par

$$f(\vec{x}) = (\vec{x} \cdot \vec{a})\vec{b}$$

- a) Exprimer divergence et rotationnel de  $f$ .
- b) A quelle condition, la divergence est-elle nulle sur  $\mathbb{R}^3$  ?
- c) A quelle condition, le rotationnel est-il nul sur  $\mathbb{R}^3$  ?

**Exercice 10** Soit  $\vec{F}$  et  $\vec{G}$  deux applications de  $\mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}^3$ , de classe  $\mathcal{C}^1$ .

On note  $F(x, y, z) = (F_1(x, y, z), F_2(x, y, z), F_3(x, y, z))$ .

a) On note

$$\left( \vec{F} \cdot \vec{\nabla} \right) \vec{G} = F_1 \frac{\partial \vec{G}}{\partial x} + F_2 \frac{\partial \vec{G}}{\partial y} + F_3 \frac{\partial \vec{G}}{\partial z}$$

Justifier du point de vue du formalisme, ce qui motive cette notation.

b) Montrer que l'on peut identifier  $\left( \vec{F} \cdot \vec{\nabla} \right) \vec{G}$  à l'écriture matricielle  $(J_G)F$ , en notant  $J_G$  la jacobienne de  $G$ , et en identifiant  $F(x, y, z)$  à la matrice colonne associée.

c) Expliciter les coordonnées de  $\left( \vec{F} \cdot \vec{\nabla} \right) \vec{G}$ .

d) Démontrer la formule suivante :

$$\overrightarrow{\operatorname{grad}} (\vec{F} \cdot \vec{G}) = \left( \vec{F} \cdot \vec{\nabla} \right) \vec{G} + \vec{F} \wedge \overrightarrow{\operatorname{rot}} \vec{G} + \left( \vec{G} \cdot \vec{\nabla} \right) \vec{F} + \vec{G} \wedge \overrightarrow{\operatorname{rot}} \vec{F}$$

**Exercice 11** Soit  $\vec{F}$  une fonction de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}^3$ , de classe  $\mathcal{C}^1$ .

On définit :  $\vec{H}(\vec{u}) = \vec{F}(\|\vec{u}\|^2)$

Exprimer  $\operatorname{div} \vec{H}$  et  $\overrightarrow{\operatorname{rot}} \vec{H}$  à l'aide de  $\vec{F}'(\|\vec{u}\|^2)$ .

**Exercice 12** Soit  $\varphi$  une fonction de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^2$ .

On suppose qu'en tout point,  $\overrightarrow{\operatorname{grad}} \varphi$  est colinéaire au vecteur  $u = (1, 0)$ .

a) Montrer qu'il existe une fonction  $\psi$  de classe  $\mathcal{C}^1$ , telle que  $\varphi(x, y) = \psi(x)$ .

b) Décrire les lignes de niveau de  $\varphi$ . Faire un schéma dans le cas où  $\psi(t) = 3t + 2$ .