

TD n°5 : CORRECTION

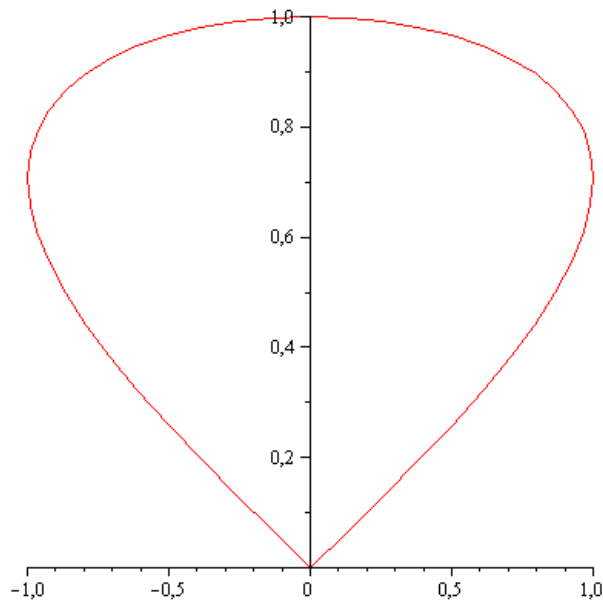
Intégrales doubles, triples, théorème de Green-Riemann, courbes paramétrées. .

Exercice 1 Soit Γ le chemin défini par $x(t) = \sin(2t)$, $y(t) = \cos(t)$ avec t variant de $-\frac{\pi}{2}$ à $\frac{\pi}{2}$.

- a) Faire une étude rapide de la courbe Γ , et justifier que c'est bien un chemin fermé. On appelle S la surface englobée par Γ .
- b) Déterminer l'aire de S .
- c) Déterminer $\iint_S x \, dx \, dy$

a)

t	$-\frac{\pi}{2}$		$-\frac{\pi}{4}$		0		$+\frac{\pi}{4}$		$+\frac{\pi}{2}$
$x'(t) = 2\cos 2t$	-2	-	0	+			0	-	-
$x(t) = \sin 2t$	0	↘		-1	↗		1	↘	
$y(t) = \cos t$		↗			$\frac{\sqrt{2}}{2}$	1	↘		
$y'(t) = -\sin t$	0		$-\frac{\sqrt{2}}{2}$		1		$\frac{\sqrt{2}}{2}$		0
	1				0				-1



Γ est donc bien un chemin fermé, on a $M\left(-\frac{\pi}{2}\right) = M\left(\frac{\pi}{2}\right) = (0; 0)$ et on ne parcourt qu'une seule fois le chemin sur l'intervalle donné.

b) Aire de S.

Calcul d'aires planes.

Avec $\omega(x, y) = \frac{1}{2}(-ydx + xdy)$, ou $\omega(x, y) = -ydx$ ou $\omega(x, y) = xdy$ on a :

$$\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} = 1$$

et donc : $Aire(D) = \iint_D 1 \, dx dy = \iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \iint_D dx dy = \int_{\Gamma=\partial D} (Pdx + Qdy)$

$$Aire(D) = \frac{1}{2} \int_{\Gamma=\partial D} (xdy - ydx) = - \int_{\Gamma=\partial D} ydx = \int_{\Gamma=\partial D} xdy$$

En coordonnées polaires cela donne : $Aire(D) = \frac{1}{2} \int_{\Gamma=\partial D} r^2 d\theta$

Attention ici, le sens de parcours n'est pas le sens direct :

$$Aire(S) = - \int_{\Gamma=\partial D} xdy = - \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \sin(2t) \times (-\sin t) dt = \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} 2 \sin t \cos t \times (\sin t) dt = 2 \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \cos t \times \sin^2 t dt$$

$$Aire(S) = 2 \left[\frac{(\sin t)^3}{3} \right]_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} = \boxed{\frac{4}{3}}$$

c) $\iint_S x dx dy$ **Formule de Green-Riemann**

Soit S un compact simple de \mathbb{R}^2 , on note (Γ) la courbe délimitant S, orientée dans le sens direct. On note $\Gamma = \partial S$ le bord de S.

Soit ω une forme différentielle **de classe C^1** définie dans S. $\iint_S \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \int_{\Gamma=\partial S} Pdx + Qdy$

Avec $\omega(x, y) = Pdx + Qdy = -xydx$ on a : $\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} = x$.

Puis on applique Green-Riemann (attention au sens de parcours)

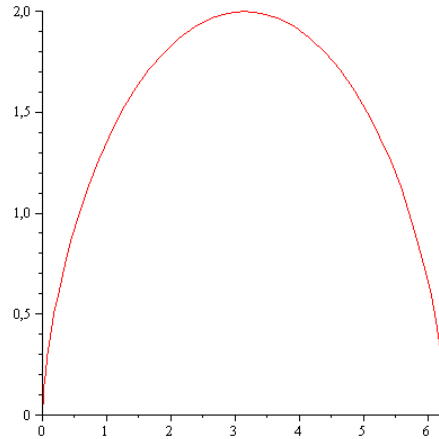
$$\iint_S x dx dy = \iint_S \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = - \left(\int_{\Gamma=\partial S} Pdx + Qdy \right) = \int_{\Gamma=\partial S} xydx = \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \sin(2t) \times \cos t \times (2 \cos 2t) dt$$

$\iint_S x dx dy = 0$ car l'intégrande est impaire et on intègre sur un intervalle symétrique par rapport à 0.

Exercice 2 Calculer l'aire de la portion de plan délimitée par la courbe d'équation paramétrique

$$\gamma(t) = (t - \sin t, 1 - \cos t)$$

(avec t variant de 0 à 2π) et l'axe des abscisses.



$\mathcal{Aire}(S) = \left| \int_{\Gamma=\partial D} x dy \right|$ où $\Gamma = \Gamma_1 \cup \Gamma_2$ avec $\Gamma_1 =$ courbe paramétrée par γ et $\Gamma_2 =$ segment de $A(2\pi; 0)$ à $O(0; 0)$

- $\int_{\Gamma_1} x dy = \int_0^{2\pi} (t - \sin t) \times (\sin t) dt = \int_0^{2\pi} t \sin t dt - \int_0^{2\pi} (\sin t)^2 dt$
 $\int_0^{2\pi} (t - \sin t) \times (\sin t) dt = [\sin t - t \cos t]_0^{2\pi} - \left[\frac{t}{2} - \frac{\sin 2t}{4} \right]_0^{2\pi} = -2\pi - \pi = -3\pi$
- $\int_{\Gamma_2} x dy = 0$

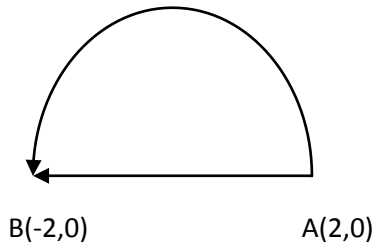
$$\mathcal{Aire}(S) = \left| \int_0^{2\pi} (t - \sin t) \times (\sin t) dt \right| = 3\pi$$

Exercice 3 Soit $A(2,0)$ et $B(-2,0)$, Γ_1 le demi-cercle supérieur de diamètre $[AB]$, Γ_2 le segment $[AB]$, ces deux chemins parcourus de A vers B . S la surface délimitée par Γ_1 et Γ_2 .

Soient

$$a = \int_{\Gamma_1} 4dx + xydy, \quad b = \int_{\Gamma_2} 4dx + xydy, \quad c = \iint_S y dx dy$$

- a) Calculer directement a, b, c .
- b) Justifier pourquoi $a = b + c$



Sur Γ_1 :

Par passage en coordonnées polaires, $\begin{cases} x = x(t) = 2 \cos t \\ y = y(t) = 2 \sin t \end{cases}$
avec t qui varie de 0 à π . Donc $\begin{cases} x'(t) = -2 \sin t \\ y'(t) = 2 \cos t \end{cases}$

Sur Γ_2 :

$\begin{cases} x = x(t) = t \\ y = y(t) = 0 \end{cases}$
avec t qui varie de 2 à -2 . Donc $\begin{cases} x'(t) = 1 \\ y'(t) = 0 \end{cases}$

$$a = \int_{\Gamma_1} 4dx + xydy = 8 \int_0^\pi [-\sin t + (\cos^2 t) \sin t] dt = \left[8 \cos t - \frac{(\cos t)^3}{3} \right]_0^\pi = \boxed{-\frac{32}{3}}$$

$$b = \int_{\Gamma_2} 4dx + xydy = \boxed{-16}$$

$c = \iint_S y dx dy$ On passe en polaires

$$c = \int_0^2 \left(\int_0^\pi r^2 \sin t dt \right) r dr = \left[\frac{r^3}{3} \right]_0^2 \times [-\cos t]_0^\pi = \boxed{\frac{16}{3}}$$

b)

En posant : $\omega(x,y) = 4dx + xydy = Pdx + Qdy$, on a : $\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} = y - 0 = y$

Formule de Green-Riemann

Soit D un compact simple de \mathbb{R}^2 , on note (Γ) la courbe délimitant D , orientée dans le sens direct. On note $\Gamma = \partial D$ le bord de D .

Soit ω une forme différentielle **de classe C^1** définie dans D . $\iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \int_{\Gamma = \partial D} P dx + Q dy$

Attention au sens de parcours.

$$c = \iint_S \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \iint_S y dx dy = \int_{\Gamma_1 \cup \Gamma_2 = \partial D} P dx + Q dy = \int_{\Gamma_1 \cup \Gamma_2 = \partial D} 4dx + xydy$$

D'après le th. de Green-Riemann

$$c = \int_{\Gamma_1 \cup \Gamma_2 = \partial D} (4dx + xydy) = \int_{\Gamma_1} (4dx + xydy) - \int_{\Gamma_2} (4dx + xydy) = a - b$$

D'après la relation de Chasles

Donc $\boxed{a = b + c}$

Exercice 4 Calculer

$$\iiint_D z^{x^2+y^2} dx dy dz \quad \text{où } D = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3, x^2 + y^2 \leq 4, 0 \leq z \leq 1\}$$

On intègre sur un cylindre.

Il faut faire attention à l'ordre d'intégration.

Méthode 1 :

Le volume D est la région comprise à l'intérieur du cylindre d'équation : $4 = x^2 + y^2$, sous le plan horizontal d'équation $z = 1$ et au dessus du plan (xOy).

$$D = \{(x; y; z) \in \mathbb{R}^3, x^2 + y^2 \leq 4, 0 \leq z \leq 1\}.$$

On peut faire varier z de 0 à 1 et prendre (x ; y) dans le disque de centre O et de rayon 2.

$$D = \{(x; y; z) \in \mathbb{R}^3, 0 \leq z \leq 1, (x; y) \in D_z\}.$$

$$D_z = \{(x; y) \in \mathbb{R}^2, x^2 + y^2 \leq 4\} = \text{Disque } (O; R = 2).$$

Par passage en coordonnées cylindriques on obtient :

$$I = \int_0^2 \left(\iint_{D_z} z^{x^2+y^2} dx dy \right) dz = \int_0^2 \left(\int_0^{2\pi} \int_0^1 r z^{r^2} dr dt \right) dz$$

En appliquant Fubini :

$$I = \int_0^2 \left(\int_0^{2\pi} \int_0^1 r z^{r^2} dr dt \right) dz = \int_0^{2\pi} \left(\int_0^2 \left(\int_0^1 r z^{r^2} dz \right) dr \right) dt$$

$$I = \int_0^{2\pi} \left(\int_0^2 \left[r \frac{z^{r^2+1}}{r^2+1} \right]_0^1 dr \right) dt = \int_0^{2\pi} \left(\int_0^2 \frac{r}{r^2+1} dr \right) dt = \int_0^{2\pi} \left[\frac{\ln(r^2+1)}{2} \right]_0^2 dt$$

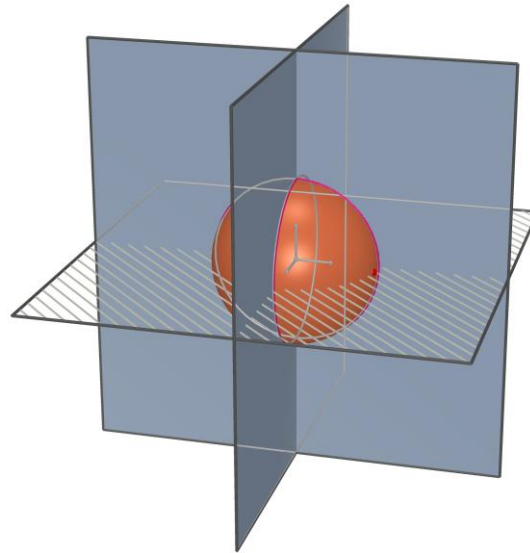
$$\boxed{I = \pi \ln 5}$$

Méthode 2 :

$$I = \int_0^1 \left(\int_0^2 \left(\int_0^{2\pi} r z^{r^2} dt \right) dr \right) dz = \boxed{\pi \int_0^1 \frac{z^4 - 1}{\ln z} dz}$$

Exercice 5 Soit $V = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid 0 \leq x, 0 \leq y, x^2 + y^2 + z^2 \leq 4\}$.

Calculer $\iiint_V xyz \, dx \, dy \, dz$.



	Sphériques	
	$\begin{cases} x = (r \sin \varphi) \cos \theta \\ y = (r \sin \varphi) \sin \theta \\ z = r \cos \varphi \end{cases}$	$ \det(J) = -r^2 \sin \varphi $
$\iiint_D f(x, y, z) dx dy dz = \iiint_{K=\phi^{-1}(D)} f \begin{pmatrix} (r \sin \varphi) \cos \theta \\ (r \sin \varphi) \sin \theta \\ r \cos \varphi \end{pmatrix} \times r^2 \sin \varphi \, dr d\theta d\varphi$		

$$\iiint_V xyz \, dx dy dz = \int_0^2 \int_0^\pi \int_0^{\frac{\pi}{2}} r^5 (\sin \varphi)^3 \cos \varphi \cos \theta \sin \theta \, dr \, d\varphi \, d\theta$$

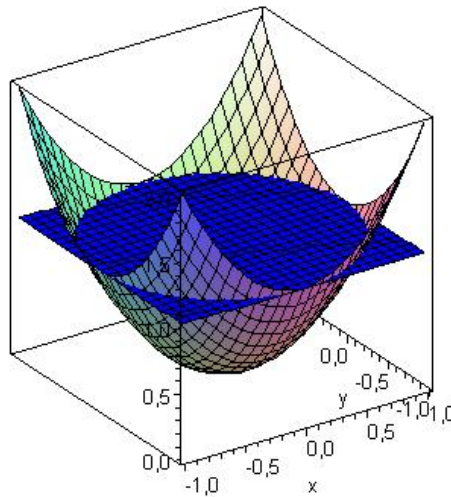
$$\iiint_V xyz \, dx dy dz = \left[\frac{r^6}{6} \right]_0^2 \times \left[\frac{(\sin \varphi)^4}{4} \right]_0^\pi \times \left[-\frac{\cos^2 \theta}{2} \right]_0^{\frac{\pi}{2}} = \boxed{0}$$

Exercice 6 Soit V le volume défini par $V = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x^2 + y^2 \leq z \leq 1\}$.

a) Calculer le volume de V .

b) Calculer $\iiint_V x^2 z \, dx \, dy \, dz$

a)



Le volume V est la région comprise à l'intérieur du paraboloidé d'équation : $z = x^2 + y^2$, sous le plan horizontal d'équation $z = 1$.

$$V = \{(x; y; z) \in \mathbb{R}^3, x^2 + y^2 \leq z \leq 1\}.$$

On peut faire varier z de 0 à 1 et prendre $(x; y)$ dans le disque de centre O et de rayon \sqrt{z} .

$$V = \{(x; y; z) \in \mathbb{R}^3, 0 \leq z \leq 1, (x; y) \in D_z\}.$$

$$D_z = \{(x; y) \in \mathbb{R}^2, x^2 + y^2 \leq z\} = \text{Disque}(O; R = \sqrt{z}).$$

Par Fubini on obtient :

$$V = \int_0^1 \left(\iint_{D_z} dx dy \right) dz$$

$$V = \int_0^1 (\pi(\sqrt{z})^2) dz = \int_0^1 (\pi z) dz = \pi \left[\frac{z^2}{2} \right]_0^1 \quad \boxed{V = \frac{\pi}{2}}$$

b) $\iiint_V x^2 z \, dx dy dz = \int_0^1 \left(\iint_{D_z} x^2 z dx dy \right) dz = \int_0^1 z \left(\iint_{D_z} x^2 dx dy \right) dz$

⊠ $\left(\iint_{D_z} x^2 dx dy \right)$ On va passer en coordonnées polaires.

$$\iint_{D_z} x^2 dx dy = \int_0^{\sqrt{z}} \left(\int_0^{2\pi} (r \cos t)^2 dt \right) r dr = \frac{\pi z^2}{4}$$

$$\iiint_V x^2 z \, dx dy dz = \int_0^1 z \left(\iint_{D_z} x^2 dx dy \right) dz = \int_0^1 z \left(\frac{\pi z^2}{4} \right) dz = \boxed{\frac{\pi}{16}}$$

Autre exemple :

Evaluons l'intégrale triple $\iiint_R y \, dx \, dy \, dz$ sur la région $R = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 \mid 0 \leq x, 0 \leq y, (x^2 + y^2) \leq z \leq 1\}$. Cette région est celle contenue dans le premier octant à l'intérieur du parabolôïde d'équation $z = x^2 + y^2$ et sous le plan horizontal d'équation $z = 1$. Elle est du type de la proposition 9.2. Nous avons représenté la région R à la figure 9.3.

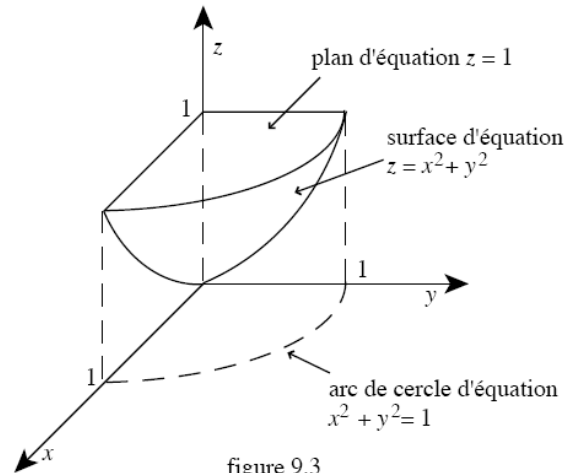


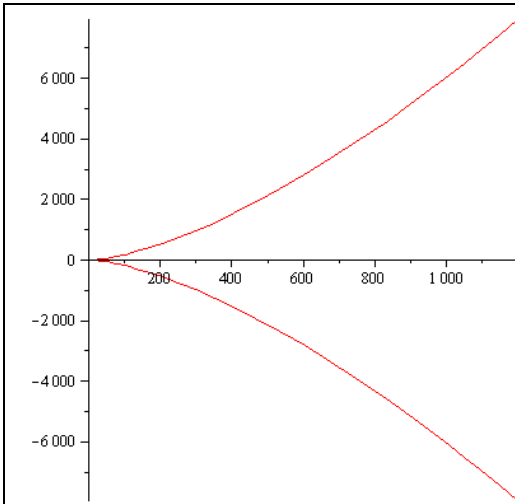
figure 9.3

En effet, $R = \{(x, y, z) \in \mathbf{R}^3 \mid 0 \leq x \leq 1, 0 \leq y \leq \sqrt{1-x^2}, (x^2 + y^2) \leq z \leq 1\}$. Donc

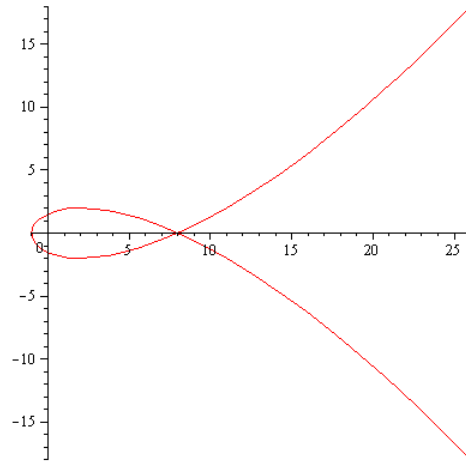
$$\begin{aligned}
 \iiint_R y \, dx \, dy \, dz &= \int_0^1 \left(\int_0^{\sqrt{1-x^2}} \left(\int_{x^2+y^2}^1 y \, dz \right) dy \right) dx = \int_0^1 \left(\int_0^{\sqrt{1-x^2}} \left[yz \right]_{z=x^2+y^2}^{z=1} dy \right) dx \\
 &= \int_0^1 \left(\int_0^{\sqrt{1-x^2}} (y - y(x^2 + y^2)) dy \right) dx = \int_0^1 \left(\int_0^{\sqrt{1-x^2}} ((1-x^2)y - y^3) dy \right) dx \\
 &= \int_0^1 \left((1-x^2) \frac{y^2}{2} - \frac{y^4}{4} \right) \Big|_{y=0}^{y=\sqrt{1-x^2}} dx = \int_0^1 \frac{(1-x^2)^2}{2} - \frac{(1-x^2)^2}{4} dx \\
 &= \frac{1}{4} \int_0^1 (1-x^2)^2 dx = \frac{1}{4} \int_0^1 (1 - 2x^2 + x^4) dx \\
 &= \frac{1}{4} \left(x - \frac{2x^3}{3} + \frac{x^5}{5} \right) \Big|_{x=0}^{x=1} = \frac{1}{4} \left(1 - \frac{2}{3} + \frac{1}{5} \right) = \frac{2}{15}.
 \end{aligned}$$

Exercice 7 On étudie la courbe définie par $\gamma(t) = (3t^2 - 1, t^3 - 3t)$.

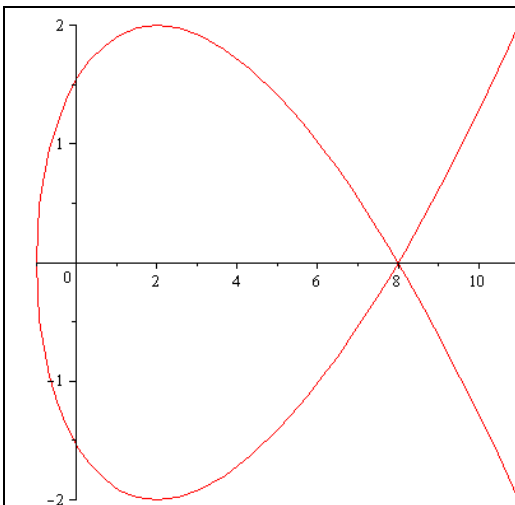
- Déterminer d'éventuelles symétries de la courbe.
- Déterminer les points réguliers et biréguliers de la courbe.
- La courbe admet-elle des asymptotes ou des directions asymptotiques ?
- Après étude des variations, représenter la courbe.



t de -20 à 20



t de -3 à 3



t de -2 à 2

a) Symétrie.

On utilise un changement de paramétrage pour Γ d'équation :

$$\gamma(t) = \begin{cases} x = x(t) = 3t^2 - 1 \\ y = y(t) = t^3 - 3t \end{cases} \quad \text{sur } I = \mathbb{R}$$

Soit $g : t \mapsto g(t)$ de I dans I telle que $I = I' \cup g(I')$ et $I' \cap g(I') = \emptyset$ ou un singleton

Suivant la formule liant $\gamma \circ g$ et γ , on fait varier t dans I' , d'où une courbe Γ' , puis une courbe Γ'' déduite de Γ' , et $\Gamma = \Gamma' \cup \Gamma''$

	Isométrie permettant de passer de Γ' à Γ''
$\begin{cases} x(g(t)) = x(t) \\ y(g(t)) = y(t) \end{cases}$	Identité
$\begin{cases} x(g(t)) = x(t) + a \\ y(g(t)) = y(t) + b \end{cases}$	Translation de vecteur $a\vec{i} + b\vec{j}$
$\begin{cases} x(g(t)) = -x(t) \\ y(g(t)) = y(t) \end{cases}$	Symétrie par rapport à (Oy)
$\begin{cases} x(g(t)) = x(t) \\ y(g(t)) = -y(t) \end{cases}$	Symétrie par rapport à (Ox)
$\begin{cases} x(g(t)) = -x(t) \\ y(g(t)) = -y(t) \end{cases}$	Symétrie par rapport au point O
$\begin{cases} x(g(t)) = y(t) \\ y(g(t)) = x(t) \end{cases}$	Symétrie par rapport à la première bissectrice

Généralement on teste :

- $g(t) = -t$ pour $I =] - a; a[$ et alors $I' = [0; a[$
- $g(t) = a + b - t$ pour $I = [a; b]$ et alors $I' = [a; \frac{a+b}{2}[$
- $g(t) = \frac{1}{t}$ pour $I =] 0; + \infty[$ et alors $I' =]0; 1]$

Ici :

- $\gamma(-t) = \begin{cases} x = x(-t) = x(t) \\ y = y(-t) = -y(t) \end{cases}$ Donc pour $I =] - \infty; \infty[$, on a $I' = [0; \infty[$

On passe de Γ' (pour t dans I') à Γ'' par symétrie par rapport à l'axe (Ox)

b) Points réguliers et biréguliers de la courbes.**Définition.**

Soit Γ la trajectoire de l'arc paramétré $\gamma: t \mapsto \gamma(t) = M(t)$ de classe C^1

On dit que $M(t)$ est un **point régulier** de Γ si et seulement si : $\overrightarrow{\gamma}'(t) \neq \vec{0}$

Si γ est de classe C^2

On dit que $M(t)$ est un **point birégulier** de Γ si et seulement si : la famille $(\overrightarrow{f}'(t); \overrightarrow{f}''(t))$ est libre.

Pour les déterminer on écrit que le déterminant de la famille est non nul

Un point non régulier est dit **stationnaire**.

Théorèmes.

γ un arc paramétré de classe C^1

En tout point régulier $M(t)$ de Γ , Γ admet une tangente et celle-ci est dirigé par $\overrightarrow{\gamma}'(t)$.

Soit $M(t)$ point régulier de Γ , et $T(t)$ la tangente en $M(t)$ à Γ .

- Si $x'(t) \neq 0$, $T(t)$ a pour coeff. directeur : $\frac{y'(t)}{x'(t)}$
- Si $x'(t) = 0$, $T(t)$ est parallèle à (Oy) (dans ce cas on a $y'(t)$ non nul car $M(t)$ régulier)

Théorème.

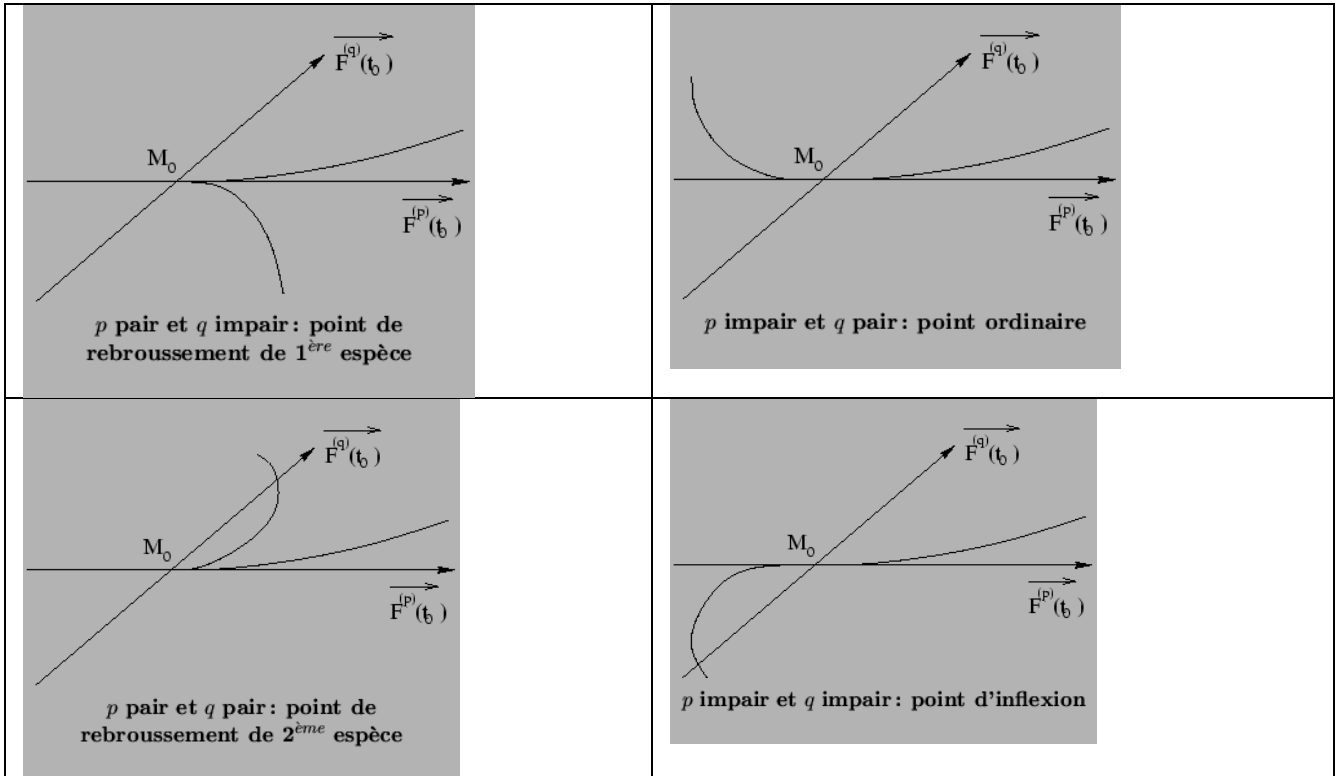
γ un arc paramétré de classe C^k , et $A(t) = \gamma(t)$

Si l'un au moins des vecteurs dérivés successifs $\overrightarrow{f}'(t); \overrightarrow{f}''(t); \dots; \overrightarrow{f}^{(k)}(t)$ est non nul, alors Γ admet en $A(t)$ une tangente et celle-ci est dirigée par le premier vecteur dérivé successif qui soit non nul.

Allure de la courbe au voisinage d'un point.

Soit p le plus petit entier ≥ 1 tel que : $\overrightarrow{f^{(p)}(t)} \neq \vec{0}$

Soit q le plus petit entier $> p$ tel que : $(\overrightarrow{f^{(p)}(t)}; \overrightarrow{f^{(q)}(t)})$ soit libre



Points réguliers de l'arc paramétré γ .

$$\text{Ici : } \gamma(t) = \begin{cases} x = x(t) = 3t^2 - 1 \\ y = y(t) = t^3 - 3t \end{cases} \quad \text{donc } \gamma'(t) = \begin{cases} x'(t) = 6t \\ y'(t) = 3t^2 - 3 \end{cases}$$

$$\gamma'(t) = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} x'(t) = 6t = 0 \\ y'(t) = 3t^2 - 3 = 0 \end{cases}$$

ce qui est impossible car si $x'(t) = 0$, alors $t = 0$ or $y'(0) = -3 \neq 0$

De ce fait l'arc paramétré γ est régulier car tous ces points sont réguliers.

Points biréguliers de l'arc paramétré γ .

$$\gamma'(t) = \begin{cases} x'(t) = 6t \\ y'(t) = 3t^2 - 3 \end{cases} \quad \text{donc } \gamma''(t) = \begin{cases} x''(t) = 6 \\ y''(t) = 6t \end{cases}$$

$$\text{Alors : } x'(t) \times y''(t) - y'(t) \times x''(t) = 36t^2 - 18t^2 + 18 = 0$$

$$\text{implique : } 18t^2 + 18 = 18(t^2 + 1) = 0.$$

$$\text{Donc } x'(t) \times y''(t) - y'(t) \times x''(t) \neq 0 \text{ pour tout réel } t$$

De ce fait l'arc paramétré γ est birégulier car tous ces points sont biréguliers.

Exercice 8 Après étude, représenter les courbes paramétrées par :

1. $\gamma(t) = (\cos^3 t, \sin^3 t)$
2. $\gamma(t) = (\operatorname{ch} t, \operatorname{sh} t)$
3. $\gamma(t) = \left(\frac{t^2}{1+t^2}, \frac{t^3}{1+t^2}\right)$
4. $\gamma(t) = (t^2 + t^4, t^2 - t^3)$
5. $\gamma(t) = (\cos t, \sin^3 t)$
6. $\gamma(t) = \left(2t + t^2, 2t - \frac{1}{t^2}\right)$
7. $x(t) = \frac{1+t^2}{1-3t^2}$, $y(t) = tx(t)$
8. $x(t) = \tan t$, $y(t) = \sin(2t)$
9. $\gamma(t) = (3 \cos t - \cos 3t, 3 \sin t - \sin 3t)$
10. $\gamma(t) = (\sin t, \cos^2 t (2 - \cos t))$

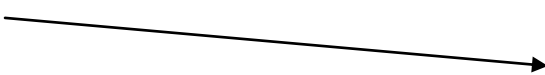

1°) $\overrightarrow{f(t)} = \begin{pmatrix} \cos^3 t \\ \sin^3 t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}$

- $\overrightarrow{f(-t)}$ est 2π -périodique, étude sur $[-\pi ; \pi]$
- **Symétries.**
 - $\overrightarrow{f(-t)} = \begin{pmatrix} x(t) \\ -y(t) \end{pmatrix}$ donc Γ présente une symétrie / (Ox), on réduit l'étude à $[0 ; \pi]$.
 - $\overrightarrow{f(\pi - t)} = \begin{pmatrix} -x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}$ donc Γ présente une symétrie / (Oy), on réduit l'étude à $[0 ; \frac{\pi}{2}]$.

Remarque (on pouvait encore réduire l'intervalle d'étude mais bon ...)

- **Variations.**

$\overrightarrow{f'(t)} = \begin{pmatrix} -3 \sin t \cos^2 t \\ 3 \cos t \sin^2 t \end{pmatrix}$ et tableau de variations aisé.

t	0		$\frac{\pi}{2}$
$x'(t)$	0	-	0
x	1		0
y	0		1
$y'(t)$	0	+	0

- **Points non réguliers.**

Sur l'intervalle d'étude, $\overrightarrow{f'(t)} = \vec{0}$ ssi $t = 0$ ou $\frac{\pi}{2}$, ce sont les deux seuls points non réguliers.

- **Etude aux points caractéristiques.**

- Pour $t=0$: En $M(0) = A(1 ; 0)$

$A=M(0)$ est un point non régulier car $\overrightarrow{f'(0)} = \vec{0}$

On calcule : $\overrightarrow{f''(0)} = \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \end{pmatrix}$, dirige la tangente en A.

$$\overrightarrow{f'''(0)} = \begin{pmatrix} 0 \\ 6 \end{pmatrix} \text{ et } \left(\overrightarrow{f^{(2)}(t)}; \overrightarrow{f^{(3)}(t)} \right) \text{ est libre}$$

donc $p=2$ et $q=3$, Γ présente en A **un point de rebroussement de 1^{ère} espèce.**

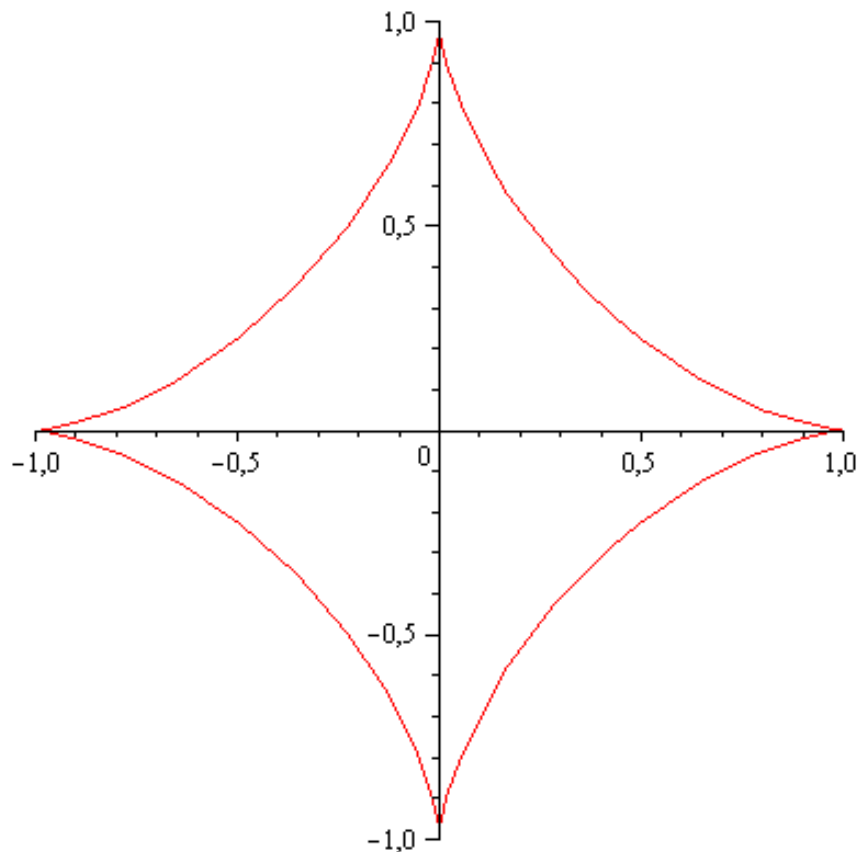
- Pour $t = \frac{\pi}{2}$: En $M\left(\frac{\pi}{2}\right) = B(0 ; 1)$

$B = M\left(\frac{\pi}{2}\right)$ est un point non régulier car $\overrightarrow{f'(0)} = \vec{0}$

On calcule : $\overrightarrow{f''\left(\frac{\pi}{2}\right)} = \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \end{pmatrix}$, dirige la tangente en B.

$$\overrightarrow{f'''\left(\frac{\pi}{2}\right)} = \begin{pmatrix} -6 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ et } \left(\overrightarrow{f^{(2)}(t)}; \overrightarrow{f^{(3)}(t)} \right) \text{ est libre}$$

donc $p=2$ et $q=3$, Γ présente en B **un point de rebroussement de 1^{ère} espèce.**



$$2^\circ) \overrightarrow{f(t)} = \begin{pmatrix} \text{ch } t = \frac{e^x + e^{-x}}{2} \\ \text{sh } t = \frac{e^x - e^{-x}}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} \quad \text{définie sur } \mathbb{R}$$

• **Symétries.**

○ $\overrightarrow{f(-t)} = \begin{pmatrix} x(t) \\ -y(t) \end{pmatrix}$ donc Γ présente une symétrie / (Ox), on réduit l'étude à $[0; +\infty[$.

• **Variations.**

$\overrightarrow{f'(t)} = \begin{pmatrix} \text{sh } t \\ \text{ch } t \end{pmatrix}$ et tableau de variations aisé.

t	0		$+\infty$
$x'(t)$	0	+	0
x			
	1		
y			
	0		
$y'(t)$	1	+	

• **Points non réguliers :**

Il n'y a pas de points non réguliers car $\overrightarrow{f'(t)} \neq \vec{0}$ pour tous les t. En effet, si $x'(t) \neq 0 \forall t \in \mathbb{R}$

• **Etude aux points caractéristiques.**

○ Pour t=0 : En $M(0) = A(1 ; 0)$

$A = M(0), \overrightarrow{f'(0)} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \neq \vec{0}$ qui dirige la tangente en A.

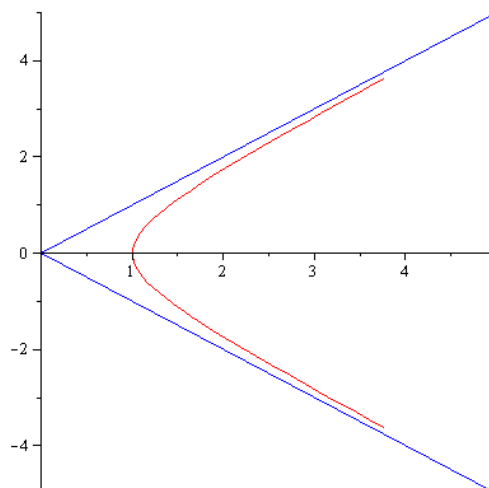
• **Branches infinies.**

○ Γ présente une branche infinie en $+\infty$ car $\lim_{t \rightarrow +\infty} \|\overrightarrow{f(t)}\| = +\infty$.

○ $\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t) = +\infty = \lim_{t \rightarrow +\infty} y(t)$ donc on étudie le rapport y/x

$$\begin{cases} \lim_{t \rightarrow +\infty} \frac{y(t)}{x(t)} = 1 \\ \lim_{t \rightarrow +\infty} y(t) - 1 \times x(t) = 0' \end{cases}$$

alors Γ admet une **pour asymptote la droite d'équation** $y = 1x + 0 = x$.



$$3^\circ) \overrightarrow{f(t)} = \begin{pmatrix} t^2 \\ 1+t^2 \\ t^3 \\ 1+t^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} \text{ définie sur } \mathbb{R}$$

• **Symétries.**

○ $\overrightarrow{f(-t)} = \begin{pmatrix} x(t) \\ -y(t) \end{pmatrix}$ donc Γ présente une symétrie / (Ox), on réduit l'étude à $[0; +\infty[$.

• **Variations.** : $\overrightarrow{f'(t)} = \begin{pmatrix} 2t \\ (1+t^2)^2 \\ t^2(3+t^2) \\ (1+t^2)^2 \end{pmatrix}$ et tableau de variations aisé.

t	0		$+\infty$
$x'(t)$	0	+	0
x			
	0		1
y			
	0		$+\infty$
$y'(t)$	0	+	

• **Points non réguliers.**

Sur l'intervalle d'étude, $\overrightarrow{f'(t)} = \vec{0}$ ssi $t = 0$, $A(0; 0) = M(0)$ est le seul point non régulier.

• **Etude aux points caractéristiques.**

○ **Pour t=0**, $A(0; 0) = M(0)$ est un point non régulier car $\overrightarrow{f'(0)} = \vec{0}$

On calcule : $\overrightarrow{f''(0)} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}$, dirige la tangente en A.

$$\overrightarrow{f'''(0)} = \begin{pmatrix} 0 \\ 6 \end{pmatrix} \text{ et } (\overrightarrow{f^{(2)}(t)}; \overrightarrow{f^{(3)}(t)}) \text{ est libre}$$

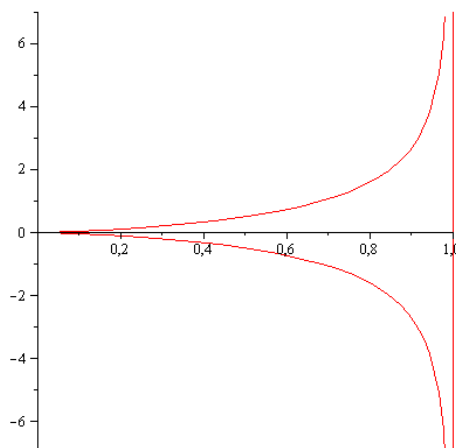
donc p=2 et q=3, Γ présente en A un point de rebroussement de 1^{ère} espèce.

• **Branches infinies.**

○ Γ présente une branche infinie en $+\infty$ car $\lim_{t \rightarrow +\infty} \|\overrightarrow{f(t)}\| = +\infty$.

$$\begin{cases} \lim_{t \rightarrow a} y(t) = +\infty \\ \lim_{t \rightarrow a} x(t) = 1 \end{cases}$$

alors Γ admet pour asymptote la droite d'équation $x = 1$.



4°) $\overrightarrow{f(t)} = \begin{pmatrix} t^2 + t^4 \\ t^2 - t^3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}$ définie sur \mathbb{R}

- **Aucune Symétrie.**
- **Variations.** : $\overrightarrow{f'(t)} = \begin{pmatrix} 2t(2t^2 + 1) \\ t(2 - 3t) \end{pmatrix}$ et tableau de variations aisé.

t	$-\infty$		0		2/3		$+\infty$
$x'(t)$		-	0	+	68/27	+	0
x	$+\infty$		0		52/81		$+\infty$ 0
y	$+\infty$				4/27		$-\infty$
$y'(t)$		-	0	+	0	-	

- **Points non réguliers.**
Sur l'intervalle d'étude, $\overrightarrow{f'(t)} = \vec{0}$ ssi $t = 0$, $A(0; 0) = M(0)$ est le seul point non régulier.

- **Etude aux points caractéristiques.**

- **Pour t=0**, $A(0; 0) = M(0)$ est un point non régulier car $\overrightarrow{f'(0)} = \vec{0}$
On calcule : $\overrightarrow{f''(0)} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}$, dirige la tangente en A.

$$\overrightarrow{f'''(0)} = \begin{pmatrix} 0 \\ -6 \end{pmatrix} \text{ et } \left(\overrightarrow{f^{(2)}(t)}; \overrightarrow{f^{(3)}(t)} \right) \text{ est libre}$$

donc p=2 et q=3, Γ présente en A un point de rebroussement de 1^{ère} espèce.

- **Pour t=2/3** : En $M\left(\frac{2}{3}\right) = B\left(\frac{52}{81}; \frac{4}{27}\right)$

$B = M\left(\frac{2}{3}\right)$ est un point régulier car $\overrightarrow{f'\left(\frac{2}{3}\right)} = \begin{pmatrix} 68 \\ 0 \end{pmatrix} \neq \vec{0}$ qui dirige la tangente en B.

- **Branches infinies.**

- Γ présente une branche infinie en $+\infty$ car $\lim_{t \rightarrow +\infty} \|\overrightarrow{f(t)}\| = +\infty$.
- $\lim_{t \rightarrow \pm\infty} \frac{y(t)}{x(t)} = 0$,
alors Γ admet une **branche parabolique de direction asymptotique (Ox).**

- **Intersection de la courbe avec l'axe (Ox).**

$$y(t) = 0 \text{ ssi } t = 0 \text{ ou } 1 \text{ et } x(0) = 0, x(1) = 2$$

Donc les points d'intersection de la courbe avec l'axe (Ox) sont les points : $\begin{cases} M(0) = A(0; 0) \\ M(1) = C(2; 0) \end{cases}$

